

第三届机器人、人工智能与智能控制国际会议 (RAIIC 2024)

2024年7月5-7日

中国·绵阳

评优公示

为了弘扬大会精神，促进学术成果交流。第三届机器人、人工智能与智能控制国际会议 (RAIIC 2024) 组委会根据《RAIIC 2024-评优奖励通知》的相关评审要求，本着公平、公正、公开的原则，经会议主办方及评审嘉宾评选，组委会审核后，确定了第三届机器人、人工智能与智能控制国际会议 (RAIIC 2024) “优秀论文、优秀青年学者报告、优秀海报”评优名单，为进一步增强评优工作的透明度，现将评优名单结果进行公示。

奖项	姓名	单位	题目
IR 期刊论文	何欣隅	西南科技大学	Multi-spherical robot formation control based on pigeon swarm optimization
	葛靖宇	哈尔滨工程大学	Autonomous Terrain-Aided Navigation System based on Non-Rigid MBES Digital Twin
	王笛	西南科技大学	Concrete Bridge Crack Detection Method Based on an Improved RT-DETR Model
优秀论文	郭鹏	中国科学技术大学	Deformable Feature Fusion Network for Multi-Modal 3D Object Detection
	刘雨	西南科技大学	Research on Predictive Control System for Inspection Robots Based on Digital Twins
	吴立榜	贵州大学	An Enhanced Puma Optimizer for Cloud Computing Task Scheduling
优秀青年学者报告	谢昌贝	南京航空航天大学	J1F Tracking: Online Multi-Camera People Tracking In Just 1 Frame
	徐晨煜	西南科技大学	Visibility Enhancement of Sand-dust Images Based on Depthwise Separable Convolution
	陈姝姮	西南科技大学	A Pedestrian Detection Network Based on EfficientDet Combined with SCConv
	任震宇	西南科技大学	Radioactive Source Detection System Based on Autonomous Mobile Robot
优秀海报	郑树磊	哈尔滨工业大学	Flow and electric fields coupling homogeneity optimization based on artificial neural network for atmospheric pressure plasma jet array
	王启龙	中国地质大学 (武汉)	An Aeromagnetic Compensation Algorithm Based on Broad Learning System

*最终解释权归会议组委会

第三届机器人、人工智能与智能控制国际会议 (RAIIC 2024)



2024年7月9日